

9. Тихонов А. Н. Уравнения математической физики / А. Н. Тихонов, А. А. Самарский. — М. : Наука, 1972. — 735 с.
10. Лаврентьев М. А. Методы теории функций комплексного переменного / М. А. Лаврентьев, Б. В. Шабат. — М. : Наука, 1987. — 688 с.

The method of delta-like sequence (Cauchy kernel) inculcates hybrid integral transformation of Bessel-Legendre-Fourier type on polar axis with two points of interface in supposition, that a spectral parameter takes part in the conditions of interface.

**Key words:** *hybrid differential operator, hybrid integral transformation, Cauchy kernel, functions of influencing, spectral function, gravimetric function, spectral density, basic identity.*

Отримано: 17.05.2011

УДК 517.927

**В. Б. Поселюжна**, канд. фіз.-мат. наук,  
**Л. М. Семчишин**, викладач

Чортківський інститут підприємництва і бізнесу  
Тернопільського національного економічного університету, м. Чортків

## **ДО ПИТАННЯ ЗБІЖНОСТІ КОЛОКАЦІЙНО-ІТЕРАТИВНОГО МЕТОДУ РОЗВ'ЯЗУВАННЯ КРАЙОВИХ ЗАДАЧ ДЛЯ ЗВИЧАЙНИХ ДИФЕРЕНЦІАЛЬНИХ РІВНЯНЬ З ІМПУЛЬСНИМ ВПЛИВОМ І ПАРАМЕТРАМИ**

У статті досліджується питання збіжності колокаційно-ітеративного методу до розв'язування крайових задач для звичайних диференціальних рівнянь з імпульсним впливом і параметрами. Встановлено умови збіжності методу, оцінки похибок.

**Ключові слова:** *крайова задача, диференціальні рівняння, інтегральне рівняння, колокаційно-ітеративний метод, імпульсний вплив.*

**Вступ.** Переважна більшість задач прикладного та теоретичного характеру зводиться до розв'язування різних класів диференціальних, інтегральних, інтегрально-функціональних та функціонально-диференціальних рівнянь та їх систем. У більшості практичних ситуацій отримання точного аналітичного розв'язку є досить складним і потребує значних зусиль, або знайдений розв'язок є не досить зручним для використання. Тому в останні десятиріччя широкого розповсюдження набули наближені методи розв'язування таких задач. У той же час пошук нових, більш ефективних, і удосконалення вже існуючих методів продовжує залишатися досить актуальною задачею.

Останнім часом увагу дослідників привертають задачі з параметрами, з імпульсним впливом, задачі з обмеженнями. Теоретичні основи таких задач закладені у працях А. М. Самойленка, М. О. Перестюка [7; 8], А. Ю Лучки [3—6], О. А. Бойчука [1] та ін.

Методи проекційно-ітеративного типу, загальна теорія яких створена А. Ю. Лучкою, належать до ефективних наближених методів розв'язування широких класів лінійних та нелінійних рівнянь, зокрема диференціальних та інтегральних, інтегро-диференціальних та функціонально диференціальних. До методів проекційно-ітеративного типу відносимо і колокаційно-ітеративний метод, який виник на основі звичайного методу послідовних наближень і методу колокації. Слід зуважити, що перевага колокаційно-ітеративного методу перед ітераційними методами в тому, що розширяється область застосування, оскільки не потрібно накладати обмеження на норму чи спектральний радіус інтегрального оператора. В порівнянні з методом колокації колокаційно-ітеративний метод збігається швидше.

У роботі [9], досліджувалося питання застосування колокаційно-ітеративного методу для розв'язування крайової задачі для диференціальних рівнянь з імпульсним впливом і параметрами. В даній роботі запропоновано обґрунтування даного методу і встановлено умови збіжності.

**Постановка проблеми.** Знайдемо кусково-неперервну функцію  $x(t)$  з розривами першого роду при  $t = \tau_i$ , що задовольняє диференціальне рівняння виду

$$p_m(t)x^{(m)}(t) + p_{m-1}(t)x^{(m-1)}(t) + \dots + p_0(t)x(t) = f(t) + c(t)\lambda, \quad (1)$$

$$t \neq \tau_i, t \in (0, T), i = \overline{1, n-1},$$

і такі умови

$$\Phi(x) = \alpha, \alpha \in R^p, p = m + l, \quad (2)$$

$$\sum_{j=0}^{m-1} \left( c_{ij} x^{(j)}(\tau_i + 0) + d_{ij} x^{(j)}(\tau_i - 0) \right) = B_i, i = \overline{1, n-1}, \quad (3)$$

де  $c(t)\lambda$  — скалярний добуток вектора  $\lambda = (\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_l)$  і кусково-неперервної вектор-функції  $c(t) = (c_1(t), c_2(t), \dots, c_l(t))$  з можливими розривами першого роду при  $t = \tau_i, i = \overline{1, n-1}$ ;  $f(t), p_k(t), k = \overline{0, m}$  — кусково-неперервні функції з можливими розривами першого роду при  $t = \tau_i, i = \overline{1, n-1}$ , причому  $p_m(t) > 0$ ;  $\tau_i \in (0, T)$  — фіксовані моменти часу імпульсного впливу;  $\Phi(x) = (\Phi_1(x), \Phi_2(x), \dots, \Phi_p(x))$ ,  $p = m + l$  — вектор, компоненти якого — лінійні обмежені функціонали на класі

кусково-неперервних функцій з можливими розривами першого роду при  $t = \tau_i$ ,  $i = 1, n-1$ , як частковий випадок

$$\Phi_k(x) = x(t_k),$$

де

$$a \leq t_1 < t_2 < \dots < t_p \leq b, k = \overline{1, p}, t_k \neq \tau_i$$

**Виклад основного матеріалу.** Під розв'язком задачі (1)–(3) будемо розуміти таку кусково-неперервно диференціовану функцію  $x(t)$  з розривами першого роду при  $t = \tau_i$ ,  $i = 1, n-1$ , і такий вектор  $\lambda \in R^l$ , що при підстановці їх в рівняння (1) ми отримаємо тотожність для всіх  $t \in I \setminus \{\tau_i\}$ , функція  $x(t)$  задовільняє умови стрибка (3) при  $t = \tau_i$  і умови (2).

Введемо в розгляд оператор

$$(Lx)(t) := p_m(t)x^{(m)}(t) + p_{m-1}(t)x^{(m-1)}(t) + \dots + p_0(t)x(t) \quad (4)$$

і запишемо задачу (1)–(3) у вигляді

$$(Lx)(t) := f(t) + c(t)\lambda, \quad (5)$$

$$\Phi(x) = \alpha, \alpha \in R^p, \quad (6)$$

$$\sum_{j=0}^{m-1} (c_{ij}x^{(j)}(\tau_i + 0) + d_{ij}x^{(j)}(\tau_i - 0)) = B_i, i = \overline{1, n-1}, \quad (7)$$

Представимо крайову задачу (5)–(7) у вигляді

$$(Ax)(t) + b(t)\lambda = f(t) + d(t)\lambda + (Bx)(t), \quad (8)$$

$$\Phi(x) = \alpha, \alpha \in R^p, \quad (9)$$

$$\sum_{j=0}^{m-1} (c_{ij}x^{(j)}(\tau_i + 0) + d_{ij}x^{(j)}(\tau_i - 0)) = B_i, i = \overline{1, n-1}, \quad (10)$$

де

$$(Ax)(t) := a_m(t)x^{(m)}(t) + a_{m-1}(t)x^{(m-1)}(t) + \dots + a_0(t)x(t), \quad (11)$$

$$(Bx)(t) := g_{m-1}(t)x^{(m-1)}(t) + g_{m-2}(t)x^{(m-2)}(t) + \dots + g_0(t)x(t), \quad (12)$$

$$d(t) = b(t) + c(t), \quad (13)$$

$$a_m(t) = p_m(t), g_i(t) = a_i(t) - p_i(t), i = \overline{0, m-1},$$

$a_i(t)$ ,  $g_i(t)$ ,  $i = \overline{0, m-1}$ , кусково-неперервні функції з можливими розривами першого роду при  $t = \tau_i$ ,  $i = \overline{1, n-1}$ , а кусково-неперервна вектор-функція  $b(t)$  підібрана таким чином, що однорідна крайова задача

$$(A\vartheta)(t) + b(t)\mu = 0, \quad (14)$$

$$\Phi(\vartheta) = 0, \quad (15)$$

$$\sum_{j=0}^{m-1} (c_{ij}x^{(j)}(\tau_i + 0) + d_{ij}x^{(j)}(\tau_i - 0)) = B_i, \quad i = \overline{1, n-1}, \quad (16)$$

має тільки тривіальний розв'язок

$$\vartheta(t) = 0, \quad \mu = 0.$$

У роботі [9], показано, що крайова задача (8)—(10) зводиться до рівносильної крайової задачі для системи диференціальних рівнянь з параметрами без імпульсів, яка в свою чергу рівносильна системі інтегральних рівнянь.

**Побудова алгоритму.** Застосуємо до задачі (8)—(10) колокаційно-ітеративний метод.

Нехай на відрізку  $[0, T]$  задано систему вузлів колокації  $\{t_j\}_{j=1}^N$ , причому  $t_j \neq \tau_i, i = \overline{1, n-1}, j = \overline{1, N}$ .

Наближені розв'язки будемо визначати із допоміжної задачі

$$(Ax_k)(t) + b(t)\lambda_k = f(t) + d(t)\mu_k + (Bz_k)(t) \quad (17)$$

причому  $t_j \neq \tau_i, i = \overline{1, n-1}, j = \overline{1, N}$

$$\Phi(x_k) = \alpha, \alpha \in R^P, \quad (18)$$

$$\sum_{j=0}^{m-1} (c_{ij}x_k^{(j)}(\tau_i + 0) + d_{ij}x_k^{(j)}(\tau_i - 0)) = B_i, \quad t = \tau_i, i = \overline{1, n-1} \quad (19)$$

де

$$z_k(t) = x_{k-1}(t) + \alpha_k(t), \quad \mu_k(t) = \lambda_{k-1}(t) + \theta_k, \quad (20)$$

$$\alpha_k(t) = \sum_{j=1}^N a_j^k \eta_j(t), \quad \theta_k = \sum_{j=1}^N a_j^k v_j, \quad (21)$$

Невідомі параметри  $a_j^k$  визначаємо із умови

$$(Lz_k)(t_j) - c(t_j)\mu_k - f(t_j) = 0, \quad j = \overline{1, N}, \quad (22)$$

де  $\{t_j\}_{j=1}^N$  — вузли колокації, а оператор  $L$  має вигляд

$$(Lx)(t) := p_m(t)x^{(m)}(t) + p_{m-1}(t)x^{(m-1)}(t) + \dots + p_0(t)x(t) = f(t) + c(t)\lambda, \quad (23)$$

$$t \neq \tau_i, t \in (0, T), i = \overline{1, n-1},$$

Нульове наближення визначаємо із задачі

$$(Ax_0)(t) + b(t)\lambda_0 = u_0(t), \quad t \neq \tau_i, i = \overline{1, n-1} \quad (24)$$

$$\Phi(x_0) = \alpha, \quad \alpha \in R^P, \quad (25)$$

$$\sum_{j=0}^{m-1} \left( c_{ij} x_0^{(j)}(\tau_i + 0) + d_{ij} x_0^{(j)}(\tau_i - 0) \right) = B_i, \quad t = \tau_i, i = \overline{1, n-1}, \quad (26)$$

в якій  $u_0(t)$  — задана функція.

Координатна система функцій  $\{\eta_j(t)\}_{j=1}^N$  і система векторів  $\{v_j\}_{j=1}^N$  задовольняють рівняння

$$(A\eta_j)(t) + b(t)v_j(t) = \varphi_j(t) \quad (27)$$

та однопорідні умови є

$$\Phi(\eta_j) = 0, \quad (28)$$

$$\sum_{j=0}^{m-1} \left( c_{il} \eta_j^{(l)}(\tau_i + 0) + d_{il} \eta_j^{(l)}(\tau_i - 0) \right) = 0, \quad i = \overline{1, n-1}. \quad (29)$$

У рівнянні (27)  $\{\varphi_j(t)\}_{j=1}^N$  — задана система лінійно-незалежних, кусково-неперервних функцій з можливими розривами першого роду при  $t \neq \tau_i$ ,  $i = \overline{1, n-1}$ .

На основі співвідношень (20)–(22) звичайним способом для визначення невідомих параметрів  $a_j^k$  отримуємо систему лінійних алгебраїчних рівнянь виду

$$\sum_{j=1}^N \beta_{ij} a_j^k = b_i^k, \quad i = \overline{1, N}, \quad (30)$$

в якій

$$\beta_{ij} = (L\eta_j)(t_i) - c(t_i)v_j, \quad i, j = \overline{1, N}$$

$$b_i^k = c(t_i)\lambda_{k-1} + f(t_i) - (Lx_{k-1})(t_i), \quad i = \overline{1, N}.$$

Система (30) може бути представлена у вигляді

$$\Lambda a_k = b_k, \quad (31)$$

де

$$a_k = \{a_1^k, a_2^k, \dots, a_N^k\}, \quad b_k = \{b_1^k, b_2^k, \dots, b_N^k\},$$

$$\Lambda = \begin{pmatrix} \beta_{11} & \beta_{12} & \dots & \beta_{1N} \\ \beta_{21} & \beta_{22} & \dots & \beta_{2N} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \beta_{N1} & \beta_{N2} & \dots & \beta_{NN} \end{pmatrix}.$$

Як встановлено в роботі [9] запропонований вище алгоритм зводиться до колокаційно-ітеративного методу розв'язування системи інтегральних рівнянь

$$u_i^k(\xi) = l_i(\xi) + \sum_{j=1}^n \int_a^b K_{ij}(\xi, s) \left( u_j^{k-1}(s) + \omega_j^k(s) \right) ds, \quad (32)$$

$$\omega_i^k(\xi) = \sum_{j=1}^N a_j^k \varphi_{ji}(\xi), \quad i = \overline{1, n}, \quad (33)$$

$$u_i^{k-1}(\xi_j^i) + \omega_i^k(\xi_j^i) - u_i^k(\xi_j^i) = 0. \quad i = \overline{1, n}, \quad j = \overline{1, N_i}. \quad (34)$$

Дослідимо питання збіжності методу (17)–(22).

Задачу (1)–(3) запишемо у вигляді (8)–(10) і припустимо, що крайова задача

$$(A\vartheta)(t) + b(t)\mu = 0, \quad (35)$$

$$\Phi(v) = 0, \quad (36)$$

$$\sum_{j=0}^{m-1} \left( c_{ij} v^{(j)}(\tau_i + 0) + d_{ij} v^{(j)}(\tau_i - 0) \right) = 0, \quad i = \overline{1, n-1}, \quad (37)$$

має тільки тривіальний розв'язок  $\vartheta(t) = 0, \mu = 0$ .

Надалі, не обмежуючи загальності, будемо вважати, що система вектор-функцій

$$\varphi_j(\xi) = \{\varphi_{j1}(\xi), \varphi_{j2}(\xi), \dots, \varphi_{jn}(\xi)\}$$

фундаментальна.

Виконавши нескладні перетворення, легко показати, що побудова функції  $\omega_i^k(\xi), i = \overline{1, n}$ , на основі співвідношень (32), (34) рівносильна обчисленню інтеграла

$$\omega_i^k(\xi) = \int_a^b S_{iN_i}(\xi, s) \left( u_i^k(s) - u_i^{k-1}(s) \right) ds, \quad i = \overline{1, n}, \quad (38)$$

де

$$S_{iN_i}(\xi, s) = \sum_{j=1}^{N_i} \varphi_{ji}(\xi) \delta(s - \xi_j^i). \quad (39)$$

Розглянемо, враховуючи співвідношення (32), наступну різницю

$$u_i^k(\xi) - u_i^{k-1}(\xi) = \varepsilon_i^k(\xi) + \sum_{m=1}^n \int_a^b K_{im}(\xi, s) \omega_m^k(s) ds, \quad (40)$$

в якій під  $\varepsilon_i^k(\xi)$  будемо розуміти

$$\varepsilon_i^k(\xi) = l_i(\xi) + \sum_{m=1}^n \int_a^b K_{im}(\xi, s) u_m^{k-1}(s) ds - u_i^{k-1}(\xi). \quad (41)$$

Підставимо співвідношення (40) у (38), тоді для визначення поправок  $\omega_i^k(\xi)$  на кожному кроці отримаємо систему інтегральних рівнянь виду

$$\omega_i^k(\xi) = g_i^k(\xi) + \sum_{m=1}^n \int_a^b H_{im}^{(N_i)}(\xi, s) \omega_m^k(s) ds, \quad i = \overline{1, n}, \quad (42)$$

в якій

$$g_i^k(\xi) = \int_a^b S_{iN_i}(\xi, s) \varepsilon_i^k(s) ds, \quad i = \overline{1, n}, \quad (43)$$

$$H_{im}^{(N_i)}(\xi, s) = \int_a^b S_{iN_i}(\xi, \tau) K_{im}(\tau, s) d\tau, \quad i, m = \overline{1, n}. \quad (44)$$

Припустимо, що система інтегральних рівнянь (42) має єдиний розв'язок, тобто

$$\omega_i^k(\xi) = \sum_{m=1}^n \int_a^b R_{im}(\xi, s) g_m^k(s) ds, \quad i = \overline{1, n}. \quad (45)$$

Причому для функцій  $R_{im}(\xi, s)$  будуть справедливі співвідношення

$$R_{im}(\xi, s) = \int_a^b R_{im}(\xi, \tau) S_{iN_i}(\tau, s) d\tau, \quad (46)$$

$$R_{im}(\xi, s) = \int_a^b S_{iN_i}(\xi, \tau) R_{im}(\tau, s) d\tau, \quad i, m = \overline{1, n}, \quad (47)$$

Співвідношення (41) з урахуванням (32) можна записати у вигляді

$$\varepsilon_i^k(\xi) = \sum_{m=1}^n \int_a^b K_{im}(\xi, s) \vartheta_m^{k-1}(s) ds, \quad i = \overline{1, n}, \quad (48)$$

де використано наступне позначення

$$\vartheta_i^k(\xi) = u_i^k(\xi) - u_i^{k-1}(\xi) - \omega_i^k(\xi), \quad i = \overline{1, n}. \quad (49)$$

Якщо підставити співвідношення (45) у (40) і врахувати позначення (43) та співвідношення (48), (46), (47), то отримаємо

$$u_i^k(\xi) - u_i^{k-1}(\xi) = \sum_{m=1}^n \int_a^b M_{im}(\xi, s) \vartheta_m^{k-1}(s) ds, \quad i = \overline{1, n}, \quad (50)$$

в якому оператор  $M_{im}(\xi, s)$  має вигляд

$$M_{im}(\xi, s) = K_{im}(\xi, s) + \sum_{p=1}^n \sum_{l=1}^n \int_a^b \int_a^b K_{ip}(\xi, \tau) R_{pl}(\tau, \eta) K_{lm}(\eta, s) d\eta d\tau. \quad (51)$$

В силу співвідношень (49), (40), (38) маємо

$$g_i^k(\xi) = \sum_{m=1}^n \int_a^b L_{im}(\xi, s) g_m^{k-1}(s) ds, \quad i = \overline{1, n}, \quad (52)$$

де оператор  $L_{im}(\xi, s)$  має вигляд

$$L_{im}(\xi, s) = M_{im}(\xi, s) - \int_a^b S_{iN_i}(\xi, \tau) M_{im}(\tau, s) d\tau. \quad (53)$$

Нехай для будь-якої функції  $\vartheta_i \in L_2([a, b])$ ,  $i = \overline{1, n}$  виконуються нерівності

$$\int_a^b \left\{ \sum_{m=1}^n \int_a^b M_{im}(\xi, s) \vartheta_m(s) ds \right\}^2 d\xi \leq p_i^2 \sum_{m=1}^n \int_a^b \vartheta_m^2(s) ds, \quad i = \overline{1, n}, \quad (54)$$

$$\sum_{i=1}^n \int_a^b \left\{ \sum_{m=1}^n \int_a^b L_{im}(\xi, s) \vartheta_m(s) ds \right\}^2 d\xi \leq q_N^2 \sum_{m=1}^n \int_a^b \vartheta_m^2(s) ds, \quad (55)$$

За даних припущень випливає наступне твердження, яке виражає умови збіжності запропонованого колокаційно-ітеративного (17)–(29) методу.

**Теорема 1.** Якщо  $q_N < 1$ , то краєвова задача (1)–(3) має єдиний розв'язок  $x^*(t)$ ,  $\lambda^*$  і послідовності  $\{x_k(t)\}$ ,  $\{\lambda_k\}$ , побудовані згідно колокаційно-ітеративного методу (17)–(29) збігаються до цього розв'язку.

**Доведення.** Краєвова задача (1)–(3), як встановлено в роботі [8], рівносильна системі інтегральних рівнянь

$$u_i(\xi) = l_i(\xi) + \sum_{j=1}^n \int_a^b K_{ij}(\xi, s) u_j(s) ds, \quad i = \overline{1, n}, \quad (56)$$

де

$$l_i(\xi) = f_i(\xi) + d_i(\xi) \sigma + (B_i h_i)(\xi), \quad i = \overline{1, n}, \quad (57)$$

$$K_{ij}(\xi, s) = d_i(\xi) \Gamma_j(s) + B_i [G_{ij}(\xi, s)], \quad i, j = \overline{1, n},$$

а, отже, має розв'язки тоді і тільки тоді, коли система інтегральних рівнянь (56) має розв'язки.

Покажемо, що при  $q_N < 1$  система рівнянь (56) має єдиний розв'язок і послідовності  $\{u_i^k(\xi)\}$ ,  $i = \overline{1, n}$ , побудовані згідно методу (32)–(34), збігаються до цього розв'язку.

Справді, на основі співвідношень (50), (52), (54) та (55), отримаємо

$$\|u_i^k - u_i^{k-1}\|^2 = \int_a^b (u_i^k(\xi) - u_i^{k-1}(\xi))^2 d\xi =$$

$$\begin{aligned}
&= \int_a^b \left\{ \sum_{m=1}^n \int_a^b M_{im}(\xi, s) g_m^{k-1}(s) ds \right\}^2 d\xi \leq p_i^2 \sum_{m=1}^n \int_a^b \left\{ g_m^{k-1}(s) \right\}^2 ds = \\
&= p_i^2 \sum_{m=1}^n \|g_m^{k-1}\|^2,
\end{aligned} \tag{58}$$

та

$$\begin{aligned}
&\sum_{i=1}^n \|g_i^k\|^2 = \sum_{i=1}^n \int_a^b \left\{ g_i^k(\xi) \right\}^2 d\xi = \\
&= \sum_{i=1}^n \int_a^b \left\{ \sum_{m=1}^n \int_a^b L_{im}(\xi, s) g_m^{k-1}(s) ds \right\}^2 d\xi \leq q_N^2 \sum_{m=1}^n \int_a^b \left\{ g_m^{k-1}(s) \right\}^2 ds = \\
&= q_N^2 \sum_{m=1}^n \|g_m^{k-1}\|^2.
\end{aligned} \tag{59}$$

Тоді, в силу співвідношень (58), (59), отримаємо

$$\|u_i^k - u_i^{k-1}\|^2 \leq p_i^2 q_N^{2(k-1)} \sum_{m=1}^n \|g_m^1\|^2. \tag{60}$$

Якщо,  $q_N < 1$ , то послідовності  $\{u_i^k(\xi)\}$ ,  $i = \overline{1, n}$ , фундаментальні.

Справді,

$$\begin{aligned}
&\|u_i^{k+p} - u_i^k\|^2 \leq \|u_i^{k+p} - u_i^{k+p-1}\| + \|u_i^{k+p-1} - u_i^{k+p-2}\| + \dots + \\
&+ \|u_i^{k+1} - u_i^1\| \leq p_i (q_N^{k+p-1} + q_N^{k+p-2} + \dots + q_N^k) \cdot \left\{ \sum_{m=1}^n \|g_m^1\|^2 \right\}^{\frac{1}{2}} \leq \\
&\leq \frac{p_i q_N^k}{1 - q_N} \cdot \left\{ \sum_{m=1}^n \|g_m^1\|^2 \right\}^{\frac{1}{2}}, \quad i = \overline{1, n}.
\end{aligned} \tag{61}$$

Оскільки,  $q_N \rightarrow 0$ , при  $k \rightarrow \infty$ , то оцінка (61) показує, що послідовності  $\{u_i^k(\xi)\}$ ,  $i = \overline{1, n}$  — фундаментальні, а, отже, в силу повноти простору  $L_2([a, b])$  збігаються до деяких функцій  $u_i^*(\xi)$ .

Функції  $u_i^*(\xi)$  є розв'язками системи (56), щоб переконатися в цьому достатньо перейти до границі в співвідношеннях (32), (38).

Із умови  $q_N < 1$ , вдало [2], випливає єдиність розв'язку.

Оскільки для  $t \in (\tau_{i-1}, \tau_i)$  маємо

$$x^*(t) = x^*(\tau_{i-1} + \chi_i(\xi - a)) = y_i^*(\xi), \quad \xi \in (a, b),$$

$$x_k(t) = x_k \left( \tau_{i-1} + \chi_i(\xi - a) \right) = y_i^k(\xi), \quad \xi \in (a, b),$$

то, врахувавши той факт, що розв'язок задачі (17)–(19) має вигляд

$$\begin{aligned} y_i^k(\xi) &= h_i(\xi) + \sum_{m=1}^n \int_a^b G_{im}(\xi, s) u_m^k(s) ds, \\ \lambda_k &= \sigma + \sum_{m=1}^n \int_a^b \Gamma_m(s) u_m^k(s) ds, \end{aligned}$$

Отримаємо

$$x^*(t) - x_k(t) = y_i^*(\xi) - y_i^k(\xi) = \sum_{m=1}^n \int_a^b G_{im}(\xi, s) (u_m^*(s) - u_m^k(s)) ds, \quad i = \overline{1, n}, \quad (62)$$

$$\lambda^* - \lambda_k = \sum_{m=1}^n \int_a^b \Gamma_m(s) (u_m^*(s) - u_m^k(s)) ds. \quad (63)$$

Аналізуючи співвідношення (62), (63), приходимо до висновку, що при виконанні умови  $q_N < 1$  крайова задача (1)–(3) має єдиний розв'язок і послідовності  $\{x_k(t)\}$ ,  $\{\lambda_k\}$ , побудовані згідно колокаційно-ітеративного методу (17)–(29) збігаються до цього розв'язку.

Теорема доведена.

Умови збіжності методу характеризує теорема.

**Теорема 2.** Нехай крайова задача (1)–(3) має єдиний розв'язок  $x^*(t)$ ,  $\lambda^*$ , і нехай система вектор-функцій

$$\varphi_j(\xi) = \{\varphi_{j1}(\xi), \varphi_{j2}(\xi), \dots, \varphi_{jn}(\xi)\}, \quad j = \overline{1, N},$$

і вузли колокації підібрані таким чином, що

$$\lim_{N_i \rightarrow \infty} \int_a^b \int_a^b \left| K_{il}(\xi, s) - H_{il}^{(N_i)}(\xi, s) \right|^2 d\xi ds = 0, \quad i, l = \overline{1, n}. \quad (64)$$

Тоді існує такий номер  $N_0 = \min\{N_i^0\}$ ,  $i = \overline{1, n}$ , що при всіх фіксованих  $N \geq N_0$  послідовності  $\{x_k(t)\}$  та  $\{\lambda_k\}$ , побудовані згідно колокаційно-ітеративного методу (17)–(29), збігаються до розв'язку  $x^*(t)$ ,  $\lambda^*$  задачі (1)–(3).

**Оцінки похибки.** Встановимо оцінки похибки методу (17)–(29).

Для цього позначимо через  $\|\cdot\|_0$  — норма вектора  $d = (d_1, d_2, \dots, d_l)$

в просторі  $R^l$ , тобто

$$\|d\|_0^2 = \sum_{i=1}^l d_i^2.$$

Нехай

$$\beta_i^k = \int_a^b S_{iN_i}(\xi, s) (u_i^*(s) - u_i^k(s)) ds, \quad i = \overline{1, n}, \quad (65)$$

$\omega_i, \rho_i$  — додатні константи, які фігурують у наступних нерівностях

$$\int_a^b \left\{ \sum_{m=1}^n \int_a^b G_{im}(\xi, s) g_m(s) ds \right\}^2 d\xi \leq \omega_i^2 \sum_{m=1}^n \int_a^b \{g_m(s)\}^2 ds, \quad (66)$$

$$\left\{ \sum_{m=1}^n \int_a^b F_{im}(s) g_m(s) ds \right\}^2 \leq \rho_i^2 \sum_{m=1}^n \int_a^b g_m^2(s) ds, \quad (67)$$

i

$$\gamma = \sum_{i=1}^n \chi_i^{1/2} \cdot \omega_i, \quad \rho = \sum_{i=1}^l \rho_i^2.$$

Тоді буде справедливе таке твердження.

**Теорема 3.** Якщо  $q_N < 1$ , то будуть справедливі наступні оцінки, які характеризують швидкість збіжності методу

$$\|x^* - x_k\| \leq \gamma p_N q_N^{k-1} \sum_{l=1}^n \|u_l^* - u_l^0 - \beta_l^0\|, \quad (68)$$

$$\|\lambda^* - \lambda_k\| \leq \rho p_N q_N^{k-1} \sum_{l=1}^n \|u_l^* - u_l^0 - \beta_l^0\|, \quad (69)$$

та конструктивні оцінки

$$\|x^* - x_k\| \leq \gamma \frac{p_N}{1 - q_N} \sum_{l=1}^n \|u_l^k - u_l^{k-1} - \omega_l^k\|, \quad (70)$$

$$\|\lambda^* - \lambda_k\| \leq \rho \frac{p_N}{1 - q_N} \sum_{l=1}^n \|u_l^k - u_l^{k-1} - \omega_l^k\|. \quad (71)$$

**Доведення.** Дані оцінки випливають із відповідних оцінок для колокаційно-ітеративного методу розв'язування системи інтегральних рівнянь (56).

Справді, виконавши нескладні перетворення, для системи інтегральних рівнянь отримаємо наступні оцінки

$$\|u_i^* - u_i^k\| \leq p_i q_N^{k-1} \sum_{m=1}^n \|u_m^* - u_m^0 - \beta_m^0\|, \quad (72)$$

$$\|u_i^* - u_i^k\| \leq \frac{p_i}{1 - q_N} \sum_{m=1}^n \|u_m^k - u_m^{k-1} - \omega_m^k\|. \quad (73)$$

Тоді, на основі співвідношень (66), (67), виконавши нескладні перетворення, отримаємо

$$\begin{aligned}
\|x^* - x_k\| &\leq \sum_{i=1}^n \left\{ \int_{\tau_{i-1}}^{\tau_i} (x^*(t) - x_k(t))^2 dt \right\}^{1/2} = \\
&= \sum_{i=1}^n \left\{ \chi_i \int_a^b (y_i^*(\xi) - y_i^k(\xi))^2 d\xi \right\}^{1/2} = \\
&= \sum_{i=1}^n \left\{ \chi_i \int_a^b \left\{ \sum_{m=1}^n \int_a^b G_{im}(\xi, s) (u_m^*(s) - u_m^k(s)) ds \right\}^2 ds \right\}^{1/2} \leq \\
&\leq \sum_{i=1}^n \chi_i^{1/2} \omega_i \left\{ \sum_{m=1}^n \int_a^b (u_m^*(s) - u_m^k(s))^2 ds \right\}^{1/2} \leq \\
&\leq \gamma \sum_{m=1}^n \|u_m^* - u_m^k\| \leq \gamma p_N q_N^{k-1} \sum_{k=1}^n \|u_l^* - u_l^0 - \beta_l^0\|.
\end{aligned}$$

Аналогічними перетвореннями отримаємо оцінку і для параметрів

$$\begin{aligned}
\|\lambda^* - \lambda_k\|_0 &= \left\{ \sum_{i=1}^l |\lambda_i|^2 \right\}^{1/2} = \\
&= \left\{ \sum_{i=1}^l \left\{ \sum_{m=1}^n \int_a^b F_{im}(s) (u_m^*(s) - u_m^k(s)) ds \right\}^2 \right\}^{1/2} \leq \\
&\leq \left\{ \sum_{i=1}^l \rho_i^2 \sum_{m=1}^n \int_a^b (u_m^*(s) - u_m^k(s))^2 ds \right\}^{1/2} \leq \\
&\leq \rho \sum_{m=1}^n \|u_m^* - u_m^k\| \leq \|u_i^* - u_i^k\| \leq \rho p_N q_N^{k-1} \sum_{l=1}^n \|u_l^* - u_l^0 - \beta_l^0\|.
\end{aligned}$$

Теорема доведена.

### Список використаних джерел:

- Бойчук А. А. Конструктивные методы анализа краевых задач / А. А. Бойчук. — К. : Наук. думка, 1990. — 96 с.
- Лучка А. Ю. Проекционно-итеративные методы / А. Ю. Лучка. — К. : Наук. думка, 1993. — 288 с.
- Лучка А. Ю. Методи дослідження імпульсних систем диференціальних рівнянь з параметрами та обмеженнями / А. Ю. Лучка, Ю. О. Захарійченко // Теорія обчислень. — К. : Ін-т кібернетики ім. В. М. Глушкова, 1999. — С. 232—236.

4. Лучка А. Ю. Ітераційний метод побудови розв'язків лінійних рівнянь з обмеженнями / А. Ю. Лучка, Т. А. Кучерук // Укр. мат. журн. — 2002. — Т. 54, № 4. — С. 472—482.
5. Лучка А. Ю. Проекційно-ітеративний метод для диференціальних рівнянь з обмеженнями / А. Ю. Лучка // Нелінійні коливання. — 2002. — Т. 5, № 4. — С. 465—488.
6. Лучка А. Ю. Дослідження систем диференціальних рівнянь з параметрами в імпульсних умовах та обмеженнях / А. Ю. Лучка, Ю. О. Захарійченко // Нелінійні коливання. — 2000. — Т. 3, № 4. — С. 218—225.
7. Самойленко А. М. Дифференциальные уравнения с импульсным воздействием / А. М. Самойленко, Н. А. Перестюк. — К. : Вища шк., 1987. — 287 с.
8. Самойленко А. М. О применении итерационных процессов к краевой задаче для системы дифференциальных уравнений с импульсным воздействием и параметрами / А. М. Самойленко, А. Ю. Лучка, В. В. Листопадова // Докл. НАН України. — 1994. — № 2. — С. 15—20.
9. Поселюжна В. Б. Про один метод розв'язування краєвої задачі для звичайних диференціальних рівнянь з імпульсним впливом і параметрами / В. Б. Поселюжна // Математичне та комп'ютерне моделювання. Серія: Фізико-математичні науки : зб. наук. пр. / Ін-т кібернетики ім. В. М. Глушкова НАН України. — Кам'янець-Подільський : Кам'янець-Подільський національний університет, 2009. — Вип. 1. — С. 111—120.

The question of collocation-iterative method influence concerning the boundary problem solution for the simple differential equations with impulsive influence and parameters is investigated in the article. Interfluence conditions method, blunder evaluation are fixed.

**Key words:** *boundary problem, differential equations, integral equations, collocation-iterative method.*

Отримано: 12.03.2011