

УДК 519.718:519.217:519.837:517.929

**В. І. Мусурівський**, канд. фіз.-мат. наукЧернівецький національний університет  
імені Юрія Федьковича, м. Чернівці**ПРО ПРОБЛЕМУ СТІЙКОСТІ СТОХАСТИЧНИХ  
ДИФЕРЕЦІАЛЬНО-ФУНКЦІОНАЛЬНИХ РІВНЯНЬ  
З ІМПУЛЬСНИМИ МАРКОВСЬКИМИ ЗБУРЕННЯМИ  
ТА СКІНЧЕННИМ ЗАПІЗНЕННЯМ**

Розглянуто проблему стійкості стохастичних диференціально-функціональних рівнянь з імпульсними марковськими збуреннями та скінченним запізненням при наявності випадкового процесу і запізнення одночасно.

**Ключові слова:** диференціально-функціональні рівняння, системи випадкової структури, імпульсні марковські збурення, скінченне запізнення.

**Вступ.** Проблеми стійкості і стабілізації математичних моделей імпульсних динамічних систем випадкової структури із скінченною післядією при наявності зовнішніх та внутрішніх марковських параметрів розглянуті в роботах [1–4].

У цій статті розглянута проблема побудови системи, яка описується стохастичними диференціально-функціональними рівняннями з імпульсними марковськими збуреннями (зовнішніми і внутрішніми), будучи системою випадкової структури із скінченним запізненням (СВСЗ), при наявності перехідного процесу і запізнення одночасно. СВСЗ повинна володіти властивістю асимптотичної стійкості за ймовірністю і забезпечувати наперед задану оптимальність перехідного процесу. Побудова подібної динамічної системи вирішується за рахунок вибору керування, що працює за законом зворотного зв'язку.

**1. Постановка задачі про оптимальну стабілізацію.** Нехай заданий імовірнісний базис  $(\Omega, F, \{F_t, t \geq 0\}, P)$  [6], [7]. Маємо: феллерівський марковський процес  $\{\xi(t), t \geq 0\}$  зі значеннями в метричному просторі  $Y$  із перехідною ймовірністю  $P(s, y, t, \Gamma)$ ; феллерівський ланцюг Маркова  $\{\eta_k, k \geq 0\}$  зі значеннями в метричному просторі  $H$  з перехідною ймовірністю на  $k$ -ому кроці  $P_k(h, G)$  [8].

Нехай випадковий процес  $x(t) \in R^m$  динамічної системи зі скінченним запізненням описується диференціально-функціональним рівнянням (ДФР) [5], [9–10], [3–4],

$$dx(t) = a(t, \xi(t), x(t), x_t, u)dt + b(t, \xi(t), x(t), x_t, u)dw(t) \quad (1)$$

з імпульсними зовнішніми марковськими збуреннями

$$\Delta x(t) \Big|_{t=t_k} = g(t_k^-, \xi(t_k^-), x_{t_k^-}, \eta_k), \quad (2)$$

де  $t_k \in S \equiv \{t_n \uparrow, n \in N\}$ , причому  $\lim_{n \rightarrow \infty} t_n = +\infty$ , і з початковою умовою

$$x_{t_0} = z_0 \in D, \quad \xi(t_0) = y \in Y, \quad \eta_{k_0} = h \in H. \quad (3)$$

Асимптотика розв'язку  $x \equiv x(t) \in R^m$  СВСЗ розглядається відносно нульового розв'язку  $x(t) \equiv 0; \quad \forall t \geq t_0 \geq 0, \quad x_t \equiv \{x(t+\theta)\}, \quad -\tau \leq \theta \leq 0, \quad \tau > 0, \quad D \equiv D([- \tau, 0], R^m)$  — простір Скорохода неперервних справа функцій, що мають лівосторонні границі [2].  $w(t)$  — вінерівський процес. Величина  $u \equiv u(t, y, x_t, h) \in R^r$  —  $r$ -мірне керування [3].

Випадкова внутрішня зміна структури динамічної системи може викликатися:

- скалярним чисто розривним марковським процесом  $\xi(t) \in R^1$ , що допускає розклад:

$$P\{\xi(t + \Delta t) \in (\beta, \beta + \Delta\beta) \mid \xi(t) = \alpha \neq \beta\} = p(t, \alpha, \beta)\Delta\beta\Delta t + o(\Delta t), \quad (4)$$

$$P\{\xi(\tau) = \alpha, t < \tau = t + \Delta t \mid \xi(t) = \alpha\} = 1 - p(t, \alpha)\Delta t + o(\Delta t), \quad (5)$$

де  $\alpha, \beta \in Y = [\eta_1, \eta_2]$ ,  $o(\Delta t)$  — нескінченно мала величина відносно  $\Delta t$ , а  $p(t, \alpha, \beta)$  і  $p(t, \alpha)$  — задані функції [8];

- простим марковським (неперервним) ланцюгом  $\xi(t)$  із скінченним числом станів  $Y = \{y_1, y_2, \dots, y_k\}$  і відомих параметрів  $\{q_{ij}\}: q_i = \sum_{j \neq i} q_{ij}$ , при цьому

$$P\{\xi(t + \Delta t) = y_j \mid \xi(t) = y_i \neq y_j\} = q_{ij}(t)\Delta t + o(\Delta t), \quad i, j = \overline{1, k}. \quad (6)$$

Оскільки для системи (1)–(3) досліджується тривіальний розв'язок  $x(t) \equiv 0$ , то права частина цієї системи задовольняє умовам

$$\begin{aligned} |a(t, y, 0, z, u)| \equiv 0, \quad |b(t, y, 0, z, u)| \equiv 0, \quad |g(t, y, 0, h)| \equiv 0, \\ \forall t \geq t_0 \geq 0, \quad \forall y \in Y, \quad \forall h \in H. \end{aligned} \quad (7)$$

Припустимо, що вимірні за сукупністю змінних функціонали

$$a: R_+ \times Y \times R^m \times D \times R^r \rightarrow R^m, \quad b: R_+ \times Y \times R^m \times D \times R^r \rightarrow R^m,$$

$$g: R_+ \times Y \times R^m \times H \rightarrow R^m,$$

задовольняють умову Ліпшица для  $\forall x^1, x^2 \in R^m, \forall z^1, z^2 \in D$  рівномірно за всіма іншими аргументами для  $\forall t \geq t_0 \geq 0, \forall y \in Y, \forall h \in H, \forall u \in R^r$ :

$$\begin{aligned} & \left| a(t, y, x^1, z^1, u) - a(t, y, x^2, z^2, u) \right| + \left| b(t, y, x^1, z^1, u) - b(t, y, x^1, z^2, u) \right| + \\ & \left| g(t, y, x^1, h) - g(t, y, x^2, h) \right| \leq \Lambda \left( \left| x^1 - x^2 \right| + \left| z^1 - z^2 \right| \right), \end{aligned} \quad (8_1)$$

і умову рівномірної обмеженості

$$\sup_{\substack{t \geq 0, y \in Y, \\ h \in H}} \left( \left| a(t, y, x, x_t, u) \right| + \left| b(t, y, x, x_t, u) \right| + \left| g(t, y, x, h) \right| \right) = \gamma < +\infty, \quad \gamma > 0. \quad (8_2)$$

Передбачається виконання умови про неперервність  $u(t, y, z, h)$  за  $t, z$  для кожного фіксованого  $\xi(t) = y \in Y$  і  $\eta_k = h \in H$  в області  $t \geq 0, z \in D, y \in Y, h \in H$ . (9)

**Означення 1.** Випадковий процес  $x \equiv x(t, \omega) \in R^m$  назовемо сильним розв'язком задачі Коші (1), (3) з імпульсними збуреннями (2), якщо:

- 1)  $x(t) \in R^m$  погоджений з потоком  $\sigma$ -алгебр  $\{F_t, t \geq t_0 \geq 0\}, F_t \subset F$ ;
- 2) для всіх  $s \in [t_k, t_{k+1}), t \in (s, t_{k+1}), t_k \geq t_0$  задовольняє інтегральному рівнянню

$$\begin{aligned} x(t) = x(s) + \int_s^t \left[ a(\tau, \xi(\tau), x(\tau), x_\tau, u(\tau)) \right] d\tau + \\ + \int_s^t b(\tau, \xi(\tau), x(\tau), x_\tau, u(\tau)) dw(\tau); \end{aligned} \quad (10)$$

3) при цьому

$$x(t_k) = x(t_k^-) + g\left(t_k^-, \xi(t_k^-), x_{t_k^-}, \eta_k\right), \quad \forall t_k \geq t_0 \geq 0. \quad (11)$$

Вищевизначені умови на відображення  $a$  і  $g$  гарантують існування сильного розв'язку задачі (1)–(3) згідно означення 1 із точністю до стохастичної еквівалентності при  $\forall t_0 \geq 0, x \in R^m, u \in R^r$  і заданих реалізаціях марковських ланцюгів  $\{\xi(t), t \geq t_0\} \subset Y$  і  $\{\eta_k, k \geq k_0\} \subset H$  [1], [10]. Оскільки  $x(t) \in R^m$  однозначно визначається за допомогою початкових даних (3), тому його зручно позначати  $x(t, t_0, y, z, h)$ .

Отже, ДФР (1), марковський процес  $\{\xi(t), \eta_k\}$ , і початкові умови (3) визначають при будь-якому керуванні [8]  $u \equiv u(t, \xi(t), x_t, \eta_k)$

$(n+2)$ -мірний марковський процес  $(x_t, \xi(t), \eta_k)$  на прямому добутку просторів  $D \otimes Y \otimes H$ . При цьому  $x(t) \in R^m$  характеризує стан системи в момент часу  $t$ , а  $\xi(t)$  і  $\eta_k$  структуру, у якій перебуває система в цей же момент часу  $t \in S$ . Будемо припускати, що майже всі реалізації марковських процесів  $\xi(t)$  і  $\eta_k$ ,  $k \geq k_0$ , є постійними, а перемикання відбуваються у випадкові моменти часу  $t^* = t^*(\omega)$ . Далі припустимо, що на кожному випадковому інтервалі часу  $t^* - h \leq t < t^*$  рух відбувається внаслідок (1) при фіксованому значенні параметра  $\xi(t) \equiv y_s$ ,  $s = t^* - h$ . При цьому в момент  $t^*$  перемикання системи (1) для нового стану системи (структури) варто задати початкові умови. Як правило, початкові умови вибираються з вимог неперервного продовження траєкторії  $x(t) \in R^m$ , як розв'язку ДФР (1)–(3).

Для врахування розглянутих ситуацій будемо вважати, що для випадкового моменту часу  $t^*$  перемикання системи (1) (за рахунок переходу  $\xi(t)$  зі стану  $\xi(t^* - 0) = y_i$ ) у стан  $\xi(t^*) = y_j$ ,  $i \neq j$ ) заданий умовний закон розподілу початкового стану  $x(t^*)$  для структури, що змінилася, системи [5]:

$$P\{x(t^*) \in (z, z + dz) \mid x(t^* - 0) = x\} = p_{ij}(t^*, z \mid x) dz + o(dz). \quad (12)$$

Природно припустити, що майже всі реалізації процесу  $\{x(t), \xi(t)\}$  неперервні справа.

**2. Основні позначення і означення стійкості.** Позначимо  $P_k((y, h), \Gamma \times G)$  перехідну ймовірність ланцюга Маркова  $\{\xi(t_k), \eta_k\}$  на  $k$ -ому кроці. Відповідно до прийнятих в теорії марковських процесів позначень імовірнісних подій [8], пов'язаних із цим ланцюгом, позначимо індексами ці ймовірності так, щоб виконувалися рівності

$$P_{y,h}^{t_k}(\xi(t_k) \in \Gamma, \eta_k \in G) = P_k((y, h), \Gamma \times G), \quad (13)$$

при всіх  $t_k \geq t_0$ ,  $y \in Y$ ,  $h \in H$  і борелевських  $\Gamma \subset Y$ ,  $G \subset H$ .

Тепер уведемо функцію

$$\begin{aligned} &P_k((y, h, x), \Gamma \times G \times C) \equiv \\ &\equiv P_{y,h}^{t_k}(x(t_{k+1}), t_k, y, x, h) \in C; x(t_{k+1}) \in \Gamma; \eta_{k+1} \in G), \end{aligned} \quad (14)$$

для  $\forall t_k \in S \cup \{t_0\}$ ,  $k \in N \cup \{0\}$ ,  $x(t) \in R^m$ ,  $y \in Y$ ,  $h \in H$ , і  $C \subset R^m$ ,  $\Gamma \subset Y$ ,  $G \subset H$ .

**Означення 2.** Дискретний оператор Ляпунова  $Lv_k(y, x, h)$  на послідовності вимірних скалярних функцій  $v_k(y, x, h): Y \times D \times H \rightarrow R^1$ ,

$k \in N \cup \{0\}$  для ДФУ (1) з імпульсними збуреннями (2) визначається співвідношенням

$$Lv_k(y, x, h) \equiv \int_{Y \times D \times H} P_k(y, x, h)(dz_1 \times dz \times dl)v_{k+1}(z_1, z, l) - v_k(y, x, h). \quad (15)$$

**Означення 3.** Якщо  $t_k = k\beta$  при  $\forall k \in N$  і деякому  $\beta > 0$ , відображення  $a, b$  і  $g$  не залежать від  $t$ , марковський процес  $\xi(t)$  і ланцюг  $\xi_k$  однорідні, то систему (1)–(2) назвемо автономною.

У випадку автономної системи (1), (2) індекс  $k$  функції  $P_k((y, h, x), \Gamma \times G \times C)$  можна опустити і дискретний оператор Ляпунова варто визначити рівністю

$$Lv(y, x, h) \equiv \int_{Y \times D \times H} P((y, x, h) dz_1 \times dz \times dl)v(z_1, z, l) - v(y, x, h). \quad (16)$$

При розвитку другого методу Ляпунова для ДФУ (1) з імпульсним впливом (2) використовуються спеціальні послідовності вищезгаданих функцій  $v_k(y, x, h)$ ,  $k \in N$ .

**Означення 4.** Функціоналом Ляпунова-Красовського системи випадкової структури (1)–(2) назвемо послідовність невід'ємних функціоналів  $\{v_k(y, x, h), k \geq 0\}$ , якщо:

1) при всіх  $k \geq 0$ ,  $y \in Y$ ,  $h \in H$ ,  $x \in D$  визначений вираз (16);

$$2) \quad \bar{v}(r) \equiv \inf_{\substack{k \in N, y \in Y \\ h \in H, |x| \geq r}} v_k(y, x, h) \rightarrow \infty; \text{ при } r \rightarrow \infty \quad (17)$$

$$3) \quad \underline{v}(r) \equiv \sup_{\substack{k \in N, y \in Y \\ h \in H, |x| \leq r}} v_k(y, x, h) \rightarrow 0; \text{ при } r \rightarrow 0 \quad (18)$$

причому  $\bar{v}(r)$  і  $\underline{v}(r)$  неперервні і монотонні.

**Означення 5.** Розв'язок  $x(t)$  системи випадкової структури (1)–(3) назвемо при  $\forall y \in Y$ ,  $h \in H$ ,  $u \in R^r$  і  $t_0 \geq 0$ :

- стійким за ймовірністю, якщо для  $\forall \varepsilon_1 > 0, \varepsilon_2 > 0$  можна вказати таке  $\delta > 0$ , що з  $|z_0| < \delta$  випливає нерівність

$$P\{\sup_{t \geq t_0} |x_t(t_0, y, z, h, u)| > \varepsilon_1\} < \varepsilon_2; \quad (19)$$

- асимптотично стійким за ймовірністю, якщо виконано (19), і можна вказати такі  $\delta_1 > 0$  і  $\delta_2 > 0$ , що для майже всіх реалізацій, що задовольняють нерівності  $\sup_{t \geq t_0} P|x_t(t_0, y, z, h, u)| < \delta_1$  і  $|z_0| < \delta_2$ , має

місце співвідношення

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} P|x_t(t_0, y, z, h, u)| = 0; \quad (20)$$

- асимптотично стохастично стійким, якщо він стійкий за ймовірністю, і для  $\forall \varepsilon > 0 \exists \delta_1 > 0$  такий, що при всіх  $|z_0| < \delta_1$ ,

$$\lim_{\tau \rightarrow +\infty} P \left\{ \sup_{t \geq \tau} |x_t(t_0, y, z, h, u)| > \varepsilon \right\} = 0. \quad (21)$$

**Означення 6.** Розв'язок  $x(t)$  системи випадкової структури (1)–(3) назвемо при  $\forall y \in Y; h \in H, u \in R^r, t_0 \geq 0, t \geq t_0; z \in D$ :

- $p$ -стійким (при  $p > 0$ ), якщо для  $\forall \varepsilon > 0$  можна вказати таке  $\delta > 0$ , що з нерівності  $|z_0| < \delta$  випливає нерівність

$$E|x_t(t_0, y, z, h, u)|^p < \varepsilon; \quad (22)$$

- асимптотично  $p$ -стійким (при  $p > 0$ ), якщо вона  $p$ -стійка і існує таке  $\delta_1 > 0$ , що з нерівності  $|z_0| < \delta_1$  випливає

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} \sup_{y \in Y, h \in H} E|x_t(t_0, y, z, h, u)|^p = 0. \quad (23)$$

**Зауваження 1.** При  $p = 2$  будемо мати стійкість у середньому квадратичному (l.i.m.) (22) і асимптотичну стійкість в l.i.m. (23).

**Означення 7.** Розв'язок  $x(t)$  системи випадкової структури (1)–(3) називається експоненціально  $p$ -стійким при  $\forall p > 0$ , якщо існує таке  $\delta > 0$ , що з  $|z_0| < \delta$  випливає нерівність

$$E|x_t(t_0, y, z, h, u)|^p \leq M e^{-\gamma(t-t_0)} |z|^p, \quad (24)$$

при  $M > 0, \gamma > 0; y \in Y; h \in H, u \in R^r, t_0 \geq 0, t \geq t_0$ .

**Зауваження 2.** При  $p = 2$  будемо мати експоненціальну стійкість в l.i.m.

**3. Загальні теореми про стійкість систем випадкової структури.** Для подальших викладень наведемо спочатку оцінку розв'язку задачі (1)–(2) на інтервалах  $(t_k, t_{k+1})$  через значення розв'язку в точках  $t_k, k \geq 0$  [3].

**Лема 1.** Нехай для  $t \in [0, T], y \in Y; h \in H, u \in R^r$  виконані умови нерівності Ліпшица (8<sub>1</sub>), нерівностей рівномірної обмеженості (8<sub>2</sub>) і

$$|a(t, y, x, z, u)| + |b(t, y, x, z, u)| + |g(t, y, x, h)| \leq \Lambda(|x| + |z|). \quad (25)$$

Тоді для розв'язку задачі Коші (1)–(3) при всіх  $k \geq 0$  має місце нерівність

$$\sup_{t_k \leq t \leq t_{k+1}} |x_t| \leq (1 + \Lambda) e^{\Lambda(t_{k+1} - t_k)} \left( |x_{t_k}| \right) + \gamma (t_{k+1} - t_k). \quad (26)$$

**Зауваження 3.** Надалі будемо вважати, що  $\gamma = 0$  в (8<sub>2</sub>),  $k_0 = 0$ .

**Теорема 1.** Нехай:

- 1)  $|t_{k+1} - t_k| \leq \Delta$ ,  $\Delta > 0$ ,  $k \in N$ ;
- 2) виконана умова Ліпшица (8<sub>1</sub>);
- 3) у силу системи (1)–(3) для послідовності функціоналів Ляпунова-Красовського  $\{v_k, k \geq 0\}$  має місце нерівність

$$(Lv_k)(y, x, h) < 0, \quad \forall k \in N, \quad y \in Y; \quad h \in H, \quad x \in D, \quad u \in R^r. \quad (27)$$

Тоді система (1)–(3) стійка за ймовірністю в цілому.

**Доведення.** Позначимо через  $F_{t_k}$  — мінімальну  $\sigma$ -алгебру, щодо якої вимірні  $\xi(t)$  при всіх  $[t_0, t_k]$  і  $\eta_n$  при  $n \leq k$ . Тоді умовне математичне сподівання можна обчислити за формулою [8]

$$\begin{aligned} & E \left\{ v_{k+1} \left( \xi(t_{k+1}), x_{t_{k+1}}, \eta_{k+1} \right) \middle| F_{t_k} \right\} = \\ & = \int_{Y \times D \times H} P_k(y, x, h) (dz_1 \times dz \times dw) v_{k+1}(z_1, z, w) \bigg|_{\substack{y = \xi(t_k) \\ h = \eta_k \\ x = x_k}} \end{aligned} \quad (28)$$

За визначенням дискретного оператора Ляпунова-Красовського  $(Lv_k)(y, x, h)$  із рівності (28), на основі нерівності (27), одержимо

$$\begin{aligned} & E \left\{ v_{k+1} \left( \xi(t_{k+1}), x_{t_{k+1}}, \eta_{k+1} \right) \middle| F_{t_k} \right\} = \\ & = v_k \left( \xi(t_k), x_{t_k}, \eta_k \right) + Lv_k \left( \xi(t_k), x_{t_k}, \eta_k \right) \leq \bar{v} \left( |x_{t_k}| \right). \end{aligned} \quad (29)$$

Внаслідок леми 1, властивостей функціонала  $\bar{v}$  впливає існування умовного математичного сподівання лівої частини нерівності (29), тому що  $|x(t_k)|$  при  $\forall t_k \geq t_0$  внаслідок (23) обмежено константою, що пропорційна  $|z|$  рівномірно за  $y \in Y$ ;  $h \in H$  і  $t_0 \geq 0$ , а саме

$$|x_{t_k}| \leq |z| (1 + \Lambda)^{k - k_0} e^{\Lambda(t_{k+1} - t_{k_0})}.$$

Тепер, на підставі (28), уздовж розв'язків (1)–(3) можна записати наступну нерівність

$$\begin{aligned} (Lv_k)(\xi(t_k), x_{t_k}, \eta_k) &= E \left\{ v_{k+1}(\xi(t_{k+1}), x_{t_{k+1}}, \eta_{k+1}) \middle| F_{t_k} \right\} - \\ & - v_k(\xi(t_k), x_{t_k}, \eta_k) \leq -a_k(\xi(t_k), x_{t_k}, \eta_k) \leq 0. \end{aligned} \quad (30)$$

Тоді при  $k \in N$  виконується нерівність

$$E \left\{ v_{k+1}(\xi(t_{k+1}), x_{t_{k+1}}, \eta_{k+1}) \middle| F_{t_k} \right\} \leq v_k(\xi(t_k), x_{t_k}, \eta_k), \quad (31)$$

а, отже, послідовність випадкових величин  $\{v_k(\xi(t_k), x_{t_k}, \eta_k)\}$  при  $k \in N$  утворить супермартиггал відносно  $F_{t_k}$  [7].

Взявши математичне сподівання від обох частин нерівності (30) і просумувавши за  $k$  від  $n \geq k_0$  до  $N$ , отриманий вираз запишемо

$$\begin{aligned} & E \left\{ v_{N+1}(\xi(t_{N+1}), \eta_{N+1}, x_{t_{N+1}}) \right\} - E \left\{ v_n(\xi(t_n), \eta_n, x_{t_n}) \right\} = \\ & = \sum_{k=n}^N E \left\{ Lv_k(\xi(t_k), x_{t_k}, \eta_k) \right\} \leq - \sum_{k=n}^N E \left\{ a_k(\xi(t_k), x_{t_k}, \eta_k) \right\} \leq 0. \end{aligned} \quad (32)$$

Тому внаслідок леми 1 одержимо ланцюжок нерівностей для  $\forall \varepsilon_1 > 0$

$$\begin{aligned} & P \left\{ \sup_{t \geq t_0} |x_t(t_0, y, x, h)| > \varepsilon_1 \right\} = \\ & = P \left\{ \sup_{n \in N} \sup_{t_{k_0+n-1} \leq t \leq t_{k_0+n}} |x_t(t_0, y, x, h)| > \varepsilon_1 \right\} \leq \\ & \leq P \left\{ \sup_{n \in N} (1 + \Lambda) e^{\Lambda(t_{k_0+n-1} - t_{k_0+n})} |x_{t_{k_0+n-1}}(t_0, y, x, h_0)| > \varepsilon_1 \right\} \leq \\ & \leq P \left\{ \sup_{n \in N} |x_{t_{k_0+n-1}}(t_0, y, x, h_0)| > \frac{\varepsilon_1}{(1 + \Lambda)} e^{-\Lambda \Delta} \right\} \leq \\ & \leq P \left\{ \sup_{n \in N} v_{k_0+n-1}(\xi(t_{k_0+n-1}), x_{t_{k_0+n-1}}, \eta_{k_0+n-1}) \geq \bar{v} \left( \frac{\varepsilon_1}{1 + \Lambda} e^{-\Lambda \Delta} \right) \right\}. \end{aligned} \quad (33)$$

Якщо  $|x_{t_k}| \geq r$ , то на підставі (17) повинна виконуватися нерівність

$$\sup_{k \geq k_0} v_k(\xi(t_k), x_{t_k}, \eta_k) \geq \inf_{\substack{k \geq k_0, y \in Y \\ h \in H, |x| \geq r}} v_k(y, x, h) = \bar{v}(r). \quad (34)$$

Скористаємося відомою нерівністю для невід'ємних супермартиггалів [7]

$$\begin{aligned} & P \left\{ \sup_{n \in N} v_{k_0+n-1}(\xi(t_{k_0+n-1}), x_{t_{k_0+n-1}}, \eta_{k_0+n-1}) \geq \bar{v} \left( \frac{\varepsilon_1}{1 + \Lambda} e^{-\Lambda \Delta} \right) \right\} \leq \\ & \leq \frac{1}{\bar{v} \left( \frac{\varepsilon_1}{1 + \Lambda} e^{-\Lambda \Delta} \right)} v_{k_0}(y, x, h) \leq \frac{\bar{v}(|z|)}{\bar{v} \left( \frac{\varepsilon_1}{1 + \Lambda} e^{-\Lambda \Delta} \right)}. \end{aligned} \quad (35)$$

З огляду на нерівність (33), нерівність (35) дає можливість стверджувати, що виконується (19), а значить система (1)–(3) стійка за ймовірністю в цілому [11]. Теорема 1 доведена.



**Теорема 2.** Нехай:

- 1)  $|t_{k+1} - t_k| \leq \Delta, \Delta > 0, k \in N$ ;
- 2) виконана умова Ліпшица (8<sub>1</sub>);
- 3) для системи (1)–(3) існують послідовності функціоналів Ляпунова-Красовського  $\{v_k(y, x, h)\}$  і  $\{a_k(y, x, h)\}$ ,  $k \in N$ , такі, що

$$(Lv_k)(y, x, h) \leq -a_k(y, x, h). \quad (36)$$

Тоді система (1)–(3) асимптотично стохастично стійка в цілому.

**Доведення.** Нерівність (32) дає оцінки

$$E\{v_{N+1}(\xi(t_{N+1}), x(t_{N+1}), \eta_{N+1})\} \leq v_{k_0}(y, x, h), \quad (37)$$

$$-\sum_{k=n}^N E\{a_k(\xi(t_k), x_{t_k}, \eta_k)\} \leq v_{k_0}(y, x, h). \quad (38)$$

при всіх  $N \geq k_0, y \in Y; h \in H, x \in D$ .

Внаслідок того, що послідовність  $\{a_k\}$ ,  $k \in N$ , утворить функціонала Ляпунова-Красовського, повинні існувати неперервні строго монотонні функції  $\underline{a}(r)$  і  $\bar{a}(r)$ , рівні нулю в нулі і такі, що

$$\bar{a}(|x|) \leq a_k(y, x, h) \leq \underline{a}(|x|), \quad \forall k \in N, y \in Y; h \in H, x \in D.$$

Отже, із збіжності ряду в лівій частині нерівності (38) випливає збіжність ряду  $\sum_{k=k_0}^{\infty} E\{\bar{a}(|x_{t_k}(t_0, y, x, h)|)\}$  для  $\forall t_0 \geq 0, y \in Y; h \in H, x \in D$ . Тоді внаслідок неперервності  $\underline{a}(r)$  і рівності  $\underline{a}(0) = 0$  маємо

$$\lim_{k \rightarrow \infty} |x_{t_k}(t_0, y, x, h)| = 0.$$

Із вищесказаного маємо прямування до 0 за ймовірністю послідовності  $\bar{v}(|x_{t_k}(t_0, y, x, h)|)$  при  $k \rightarrow \infty$  для  $\forall t_0 \geq 0, y \in Y; h \in H, x \in D$ .

Тому із властивостей функціонала Ляпунова-Красовського маємо, що невід'ємний супермартиггал  $v_k(\xi(t_k), x_{t_k}, \eta_k)$  при  $k \rightarrow \infty$  прямує до 0 за ймовірністю на всіх реалізаціях процесу  $\xi(t) \equiv \xi(t, \omega)$  і послідовності  $\eta_k$ . Отже, невід'ємний обмежений зверху супермартиггал має границю із ймовірністю одиниця [5], [4]. Тоді, використовуючи результат леми 1, внаслідок означення 5, одержимо [11] асимптотичну стохастичну стійкість у цілому імпульсної системи (1)–(3).

**Теорема 3.** Нехай виконані умови 1)–3) теореми 2, причому функціонали Ляпунова-Красовського  $\{v_k\}$ ,  $\{a_k\}$ ,  $k \geq 0$  для деяких  $p > 0$  при  $c_i > 0, i = \overline{1, 4}$  і для всіх  $k \in N, y \in Y; h \in H, z \in D$ , задовольняють нерівностям

$$c_1 |z(0)|^p \leq v_k(y, h, z) \leq c_2 \|z\|^p, \quad (39)$$

$$c_3 |z(0)|^p \leq a_k(y, h, z) \leq c_4 \|z\|^p. \quad (40)$$

Тоді система (1)–(3) асимптотично  $p$ -стійка в цілому.

**Доведення.** Використовуючи (30) при  $n = k_0$ , на підставі (39), для всіх  $N \geq k_0$ ,  $k_0 \in N$ ,  $z \in D$  і початкових розподілах випадкового вектора  $\{\xi(t_{k_0}), \eta_{k_0}\}$  можна отримати нерівність

$$\begin{aligned} E \left\{ |x_{t_{N+1}}|^p \right\} &\leq \frac{1}{c_1} E \left\{ v_{N+1} \left( \xi(t_{N+1}), \eta_{N+1}, x_{t_{N+1}} \right) \right\} \leq \\ &\leq \frac{1}{c_1} E \left\{ v_{k_0} \left( \xi(t_{k_0}), \eta_{k_0}, z \right) \right\} \leq \frac{c_2}{c_1} \|z\|^p. \end{aligned} \quad (41)$$

Звідси за означенням 6 випливає  $p$ -стійкість системи (1)–(3). Використовуючи нерівності (32), (39) і (40), виконаємо оцінку зверху

$$\begin{aligned} \sum_{k=k_0}^N E \left\{ |x_{t_k}|^p \right\} &\leq \frac{1}{c_3} \sum_{k=k_0}^N E \left\{ a_k \left( \xi(t_k), \eta_k, x_{t_k} \right) \right\} \leq \\ &\leq \frac{1}{c_3} E \left\{ v_{k_0} \left( \xi(t_{k_0}), \eta_{k_0}, z \right) \right\} \leq \frac{c_4}{c_3} \|z\|^p. \end{aligned} \quad (42)$$

Ця нерівність гарантує збіжність ряду, членами якого виступають  $E \left\{ |x_{t_k}|^p \right\}$  для довільних початкових даних  $x_{t_{k_0}} = z$  і початкових розподілів випадкового вектора  $\{\xi(t_{k_0}), \eta_{k_0}\}$ . Таким чином,

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \sup_{y \in Y, h \in H} E \left\{ |x_{t_k}(t_0, y, h, z)|^p \right\} = 0$$

при всіх  $t_0 \geq 0$ , що і доводить теорему 3 [11].

**Теорема 4.** Нехай виконані всі умови теореми 1 і  $\exists \Delta_1 > 0$ , що

$$t_{k+1} - t_k \geq \Delta_1, \quad \forall k \in N. \quad (43)$$

Тоді система (1)–(3) експоненціально  $p$ -стійка в цілому.

**Доведення.** Внаслідок нерівності (26) (при  $\gamma = 0$ ) досить довести, що нерівність (24) виконана для кожного  $z \in D$  при  $\forall t \in S$ . Дійсно, для  $\forall t \in (t_k, t_{k+1})$ ,  $k > n$ , із означення (27) для  $k_0$  випливає нерівність

$$e^{-\gamma(t_k - t_{k_0})} \leq e^{-\gamma(t_k - t_0)} e^{\gamma\Delta}. \quad (44)$$

Використаємо позначення із доведення теореми 1 і доведену раніше рівність для  $\forall k \in N$ ,  $t \geq t_0 \geq 0$  і  $z \in D$ ,  $\xi(t_0) \in Y$ ,  $\eta_{k_0} \in H$

$$E \left\{ v_{k+1}(\xi(t_{k+1}), \eta_{k+1}, x_{t_{k+1}}) \middle| F_k \right\} = \\ = v_k(\xi(t_k), \eta_k, x_{t_k}) + (Lv_k)(\xi(t_k), \eta_k, x_{t_k}). \quad (45)$$

3 умов теореми 4 впливає нерівність

$$(Lv_k)(y, h, z, \xi) \leq -a_k(y, h, z, \xi) \leq -c_3 \|z\|^p \leq -\frac{c_3}{c_2} v_k(y, h, z, \xi)$$

Тоді з (44) легко одержати оцінку зверху для умовного математичного сподівання

$$E \left\{ E \left\{ v_{k+1}(\xi(t_{k+1}), \eta_{k+1}, x_{t_{k+1}}) \middle| F_k \right\} \right\} \leq \left( 1 - \frac{c_3}{c_2} \right) E \left\{ v_k(\xi(t_k), \eta_k, x_{t_k}) \right\}. \quad (46)$$

Нехай  $k_0 \geq 1$ , тоді оцінка (46) для  $\forall k \geq k_0$  дає нерівність

$$E \left\{ E \left\{ v_k(\xi(t_k), \eta_k, x_{t_k}) \middle| F_{t_k} \right\} \right\} \leq \left( 1 - \frac{c_3}{c_2} \right)^{k-k_0} E \left\{ v_{k_0}(\xi(t_{k_0}), \eta_{k_0}, x_{t_{k_0}}) \right\}.$$

Звідки внаслідок умов теореми отримуємо

$$E \left\{ \left| x_{t_k}(t_{k_0}, y, h, z) \right|^p \right\} \leq \frac{1}{c_1} E \left\{ v(\xi(t_k), \eta_k, x_{t_k}(t_{k_0}, y, h, z)) \right\} \leq \frac{c_2}{c_1} \left( 1 - \frac{c_3}{c_2} \right)^{k-k_0} \|z\|^p.$$

Якщо вважати  $c_2 > c_3$ , тоді  $\left( 1 - \frac{c_3}{c_2} \right) \in (0, 1)$ .

Скориставшись нерівністю (44), одержуємо доведення [11].

**Висновки.** Доведені основні теореми стійкості стохастичних диференціально-функціональних рівнянь з імпульсними марковськими збуреннями та скінченим запізненням при наявності випадкового процесу і запізнення одночасно.

### Список використаних джерел:

1. Царьков Е. Ф. Квазилинейные стохастические функционально-дифференциальные уравнения / Е. Ф. Царьков, В. К. Ясинский. — Рига : Ориентир, 1992. — 328 с.
2. Королюк В. С. Устойчивость динамических систем с последствием с учетом марковских возмущений / В. С. Королюк, В. И. Мусуриевский, И. В. Юрченко // Кибернетика и системный анализ. — 2007. — № 6. — С. 134–146.
3. Королюк В. С. Стабилизация импульсных динамических систем с конечным последствием при наличии марковских параметров. Часть I / В. С. Королюк, В. И. Мусуриевский, В. К. Ясинский // Проблемы управления и информатики. — 2008. — №1. — С. 16–35.
4. Королюк В. С. Ймовірність, статистика та випадкові процеси. Теорія та комп'ютерна практика : в 3-х т. / В. С. Королюк, Є. Ф. Царьков, В. К. Ясинський — Чернівці : Золоті литаври, 2009. — Т. 3. Випадкові процеси. Теорія та комп'ютерна практика. — 798 с.

5. Кац И. Я. Метод функций Ляпунова в задачах устойчивости и стабилизации систем случайной структуры / И. Я. Кац. — Екатеринбург : Изд-во Уральской государственной академии путей сообщения, 1998. — 222 с.
6. Жакод Ж. Предельные теоремы для случайных процессов : в 2-х т. / Ж. Жакод, А. Н. Ширяев. — М. : Физматгиз, 1994. — Т. 1. — 544 с.
7. Жакод Ж. Предельные теоремы для случайных процессов : в 2-х т. / Ж. Жакод, А. Н. Ширяев. — М. : Физматгиз, 1994. — Т. 2. — 473 с.
8. Дынкин Е. Б. Марковские процессы / Е. Б. Дынкин. — М. : Физматгиз, 1969. — 859 с.
9. Самойленко А. М. Дифференциальные уравнения с импульсными воздействиями / А. М. Самойленко, Н. А. Перестюк. — К. : Вища школа, 1987. — 287 с.
10. Свердан М. Л. Устойчивость стохастических импульсных систем / М. Л. Свердан, Е. Ф. Царьков. — Рига : РТУ, 1994. — 300 с.
11. Мусуриевский В. И. О проблеме устойчивости систем случайной структуры с постоянным запаздыванием / В. И. Мусуриевский // Проблемы управления и информатики. — 2011. — №5. — С. 5–15.

The problem of stability of stochastic differential-functional equations with impulse Markovian indignations and eventual behind. This system must be asymptotically stable by the probability and provide preassigned optimivity of a transient process.

**Key words:** *differential-functional equations, system odd structure, impulse Markovian indignations, eventual behind.*

Отримано: 25.03.2014

УДК 519.21

**А. В. Нікітін**, канд. фіз.-мат. наук

Буковинський державний

фінансово-економічний університет, м. Чернівці

## **ОПТИМІЗАЦІЯ МНОЖИН ПОЧАТКОВИХ ЗНАЧЕНЬ В ІНТЕГРАЛЬНІЙ МОМЕНТНІЙ СТІЙКОСТІ ДЛЯ ЛІНІЙНИХ СТОХАСТИЧНИХ РІВНЯНЬ У ГІЛЬБЕРТОВИХ ПРОСТОРАХ**

Побудовано оптимальну множину початкових значень стохастичних диференціальних рівнянь з випадковими лінійними стрибками розв'язків у гільбертових просторах.

**Ключові слова:** *гільбертовий простір, оптимальна множина початкових значень, марковський процес.*

**Вступ.** При оптимізації множини початкових значень різницевої та диференційованих рівнянь з марковськими коефіцієнтами можливо застосувати результати, які отримані К. Г. Валєєвим та його учнями [1].